

Archived Missions

Le **Missioni Archivate** consentono di consultare le missioni eseguite in precedenza e, se necessario, riutilizzarne la configurazione per creare una nuova missione.

Questa funzionalità permette di riprendere **flussi operativi già utilizzati**, evitando di riconfigurare manualmente **Mission Home, Waypoint e azioni**.

Le missioni archiviate sono **consultabili ma non modificabili**.
Per utilizzarne la configurazione è necessario **creare una nuova missione tramite duplicazione**.

Visualizzare una missione archiviata

Per consultare una missione svolta in precedenza:

1. Apri il progetto in cui è stata eseguita la missione.
2. Dalla **Nav Rail**, apri la sezione **Inventory**.



3. Dall'elenco delle classi oggetto, seleziona **Mission Archived**

Viene mostrato l'elenco di tutte le missioni concluse.

Selezionando una missione si apre il **pannello di dettaglio**, dal quale è possibile consultare:

- **Mission Unit** utilizzata
- **Add-on** e **Profili** associati
- **Mission Home** e **Waypoint**
- **Azioni configurate sui Waypoint**
- **Media acquisiti** (foto e video)
- **Informazioni generali della missione**

Missions (Archived)		Create a copy	↓	🗑	×
🔍 Search attribute					
⚡ Name	Surveillance				
Mission type	Land				
🔒 Status	Completed				
↔ Mission units	B2 - Roma				
↔ Profile	Surveillance				
Note	È stata rilevata un'anomalia alla componente				
🔒 Start	12/12/2025 12:15				
🔒 End	12/12/2025 14:45				
🔒 ID	124135013267				

Ripristinare una missione archiviata

Il ripristino consente di creare una **nuova missione** partendo dalla configurazione di una missione archiviata.

Per ripristinare una missione:

1. Dopo aver selezionato nel pannello **Inventory** la classe **Mission Archived**, scegli una missione dall'elenco.
2. Dal pannello di dettaglio attributi, clicca il bottone **Create a copy**

 Create a copy

Il sistema crea una nuova missione con la stessa configurazione della missione archiviata, includendo:

- **Mission Home**
- **Waypoint**
- **Azioni configurate**
- **Impostazioni operative**

Al termine dell'operazione, la missione duplicata viene aggiunta all'elenco della classe oggetto **Mission**. Da qui può essere **modificata, verificata e avviata** seguendo il normale flusso di pianificazione.

Il ripristino **non altera la missione archiviata originale**, che rimane disponibile esclusivamente in consultazione.

Collegamenti

- [Configurazione iniziale](#)
- [Robot Dog - Creare e avviare una missione](#)

Ultimo aggiornamento: 16 dicembre 2025

Revision #1

Created 13 May 2026 15:00:38 by EagleArca Wiki

Updated 13 May 2026 15:00:38 by EagleArca Wiki