

Initial Setup

 Italian version ↓

 English version

The **mission planner** module is constantly evolving and receives monthly updates. Many features are currently being integrated and improved.

Before planning a mission, some **basic system resources** must be configured. These configurations define the assets used by the **Mission Planner** within projects.

The initial setup is managed through [Global Lists](#) and is a prerequisite for correctly enabling mission planning.

Initial setup through Global Lists

From the app selection page, select the **Operational App**. Then, from the *nav rail* on the left, open the **Global Lists** section.



The main lists used for mission planning are:

- **Mission Unit**
Represents the robotic units available in the project.
- **Add-on**
Represents sensors, cameras, and accessories, either native or additional, used to support mission objectives.
- **Profiles**
Represents technical configurations composed of one or more **Add-on**.

Register a Mission Unit

To use a **Mission Unit** in mission planning, it must first be registered in the platform.

The Mission Unit models available for integration are:

- Unitree B2
- Unitree B2 Wheel
- Unitree Go2
- DJI Matrice 4TD
- DJI Dock 3
- H1 (integrated only for telemetry and position reception)
- G1 (integrated only for telemetry and position reception)

To **add** a new Mission Unit, open the **Mission Units global list** and click the **New object** button.

Robot dog

To register a robot dog, complete the following fields:

- **Name**
- **Description**
- **Serial Number**
Unique identification code displayed on the body of the robot dog. Its position may vary depending on the model.
- **Type**
Select **Robot dog** from the list.
- **Dog model**
Select the specific robot dog model from the list.

Name* ⚡ Main attribute

B2 - Daily Route

Description

Enter here...

Serial Number

B2-A1B2C3D4E5

Type*

Robot Dog ▼

↔ **Dog Model**

B2 ▼

Drone

To register a drone, complete the following fields:

- **Name**
- **Description**
- **Serial Number**

Unique identification code displayed on the body of the drone. Its position may vary depending on the model.
- **Type**

Select **Drone** from the list.
- **Short organization ID**

A unique identification code that must match the one specified for both the hangar and the drone.
- **Drone model**

Select the specific drone model from the list.

Name* ⚡ Main attribute

Description

Serial Number

Type*

Short organization ID*

↔ Drone Model

Hangar

To register a **hangar**, complete the following fields:

- **Name**
- **Description**
- **Serial Number**

Unique identification code displayed on the body of the hangar. Its position may vary depending on the model.
- **Type**

Select **Hangar** from the list.
- **Short organization ID**

A unique identification code that must match the one specified for both the hangar and the drone.
- **Drone model**

Select the specific hangar model from the list.

Name* ⚡ Main attribute

Dock 3 - Matrice S1

Description

Enter here...

Serial Number

D3-A1B2C3D4E5

Type*

Hangar ▼

Short organization ID*

TDKYFW

↔ Drone Model

Dock 3 ▼

To complete the **Mission Unit** registration, click **Save**.

Register an Add-on

Registering **Add-ons** is required only if you use a **Mission Unit** of type **Robot Dog**.

To **add** a new Add-on, open the **Add-ons global list** and click the **New object** button.

Complete the required fields:

- **Name**
- **Description**
- **Add-on Model**

Select the model of the sensor, camera or accessory to register from the list.
The list shows the models compatible with **EagleArca**.

↔ Add-on model*

- Intel RealSense D435i
- Stereolabs ZED 2i
- Luxonis OAK-D S2
- Teledyne FLIR Boson 640
- Hesai XT-16
- Ouster OS1-32
- Livox Mid-360

To register the Add-on and make it available in the system, click **Save**.

If no external Add-ons are used, the **native Add-ons** of the Mission Unit must still be registered.

For **native assets**, make sure you **know the model** of the sensor or camera installed on the Mission Unit, so that you can select the correct model. This information is available in the **technical documentation** of the Mission Unit.

If you cannot identify this information, contact support.

Tip: If an Add-on model is not available in the list, it means that it is not compatible with the platform. Make sure you use a supported model or contact support.

Create a Profile

Profiles can only be associated with **Mission Units** of type **Robot Dog**.

To **create** a new Profile, open the **Profiles global list** and click the **New object** button.

Complete the required fields:

- **Name**

- **Description**

- **Compliant Dog Models**

Select the Robot Dog models compatible with the profile.

- **Add-on**

Select one or more previously registered Add-ons.

Name* ⚡ Main attribute

Description

↔ **Compliant Dog Models** Dog Models

 +2 ▾

↔ **Add-on**

 +4 ▾

To complete the creation of the Profile, click **Save**.

Tip: You can associate an Add-on with multiple profiles, but make sure it is compatible with the selected Mission Unit models.

Il modulo **mission planner** è in continua evoluzione e riceve aggiornamenti mensili. Molte funzionalità sono in corso di integrazione e miglioramento.

Prima di pianificare una missione è necessario configurare alcune **risorse di base del sistema**. Queste configurazioni definiscono gli asset utilizzati dal **Mission Planner** all'interno dei progetti.

La configurazione iniziale viene gestita tramite le [Liste Globali](#) e rappresenta un prerequisito per abilitare correttamente la pianificazione delle missioni.

Configurazione iniziale tramite Global Lists

Dalla pagina di scelta delle app, seleziona l'**App operativa**.
Successivamente, dalla *nav rail* a sinistra, apri la sezione **Liste Globali**.



Le liste principali per la pianificazione delle missioni sono:

- **Mission Unit**
Rappresentano le unità robotiche disponibili nel progetto.
- **Add-on**
Rappresentano sensori, telecamere e accessori, nativi o aggiuntivi, utilizzati a supporto degli obiettivi di missione.
- **Profili**
Rappresentano configurazioni tecniche composte da uno o più **Add-on**.

Censire una Mission Unit

Per utilizzare una **Mission Unit** nella pianificazione delle missioni, è necessario registrarla in piattaforma.

I modelli di Mission Unit disponibili per l'integrazione sono:

- Unitree B2
- Unitree B2 Wheel
- Unitree Go2
- DJI Matrice 4TD
- DJI Dock 3
- H1 (integrato solo per ricezione di telemetria e posizione)
- G1 (integrato solo per ricezione di telemetria e posizione)

Per **aggiungere** una nuova Mission Unit, apri la **lista globale** delle **Mission Units** e clicca sul pulsante **Nuovo oggetto**.

Robot dog

Per registrare un robot dog, compila i seguenti campi:

- **Nome**
- **Descrizione**
- **Serial Number**
Codice identificativo univoco riportato sul corpo del robot dog. La posizione può variare in base al modello.
- **Tipo**
Seleziona **Robot dog** dall'elenco.
- **Dog model**
Seleziona dall'elenco il modello specifico del robot dog.

Name* ⚡ Main attribute

B2 - Daily Route

Description

Enter here...

Serial Number

B2-A1B2C3D4E5

Type*

Robot Dog ▼

↔ **Dog Model**

B2 ▼

Drone

Per registrare un drone, compila i seguenti campi:

- **Nome**
- **Descrizione**
- **Serial Number**
Codice identificativo univoco riportato sul corpo del drone. La posizione può variare in base al modello.
- **Tipo**
Seleziona **Drone** dall'elenco.
- **Short organization ID**
Codice identificativo univoco che deve corrispondere a quello specificato sia per l'hangar sia per il drone.
- **Drone model**
Seleziona dall'elenco il modello specifico del drone.

Name* ⚡ Main attribute

Matrice surveillance 1

Description

Enter here...

Serial Number

4TD-A1B2C3D4E5

Type*

Drone ▼

Short organization ID*

TDKYFW

↔ Drone Model

Matrice 4TD ▼

Hangar

Per registrare un hangar, compila i seguenti campi:

- **Nome**
- **Descrizione**
- **Serial Number**

Codice identificativo univoco riportato sul corpo dell'hangar. La posizione può variare in base al modello.
- **Tipo**

Seleziona **Hangar** dall'elenco.
- **Short organization ID**

Codice identificativo univoco che deve corrispondere a quello specificato sia per l'hangar sia per il drone.
- **Drone model**

Seleziona dall'elenco il modello specifico dell'hangar.

Name* ⚡ Main attribute

Dock 3 - Matrice S1

Description

Enter here...

Serial Number

D3-A1B2C3D4E5

Type*

Hangar ▼

Short organization ID*

TDKYFW

↔ Drone Model

Dock 3 ▼

Per completare la registrazione della Mission Unit, clicca su **Salva**.

Censire un Add-on

Il censimento degli **Add-on** è necessario solo se utilizzi una **Mission Unit** di tipo **Robot Dog**.

Per **aggiungere** un nuovo Add-on, apri la **lista globale** degli **Add-on** e clicca sul pulsante **Nuovo oggetto**.

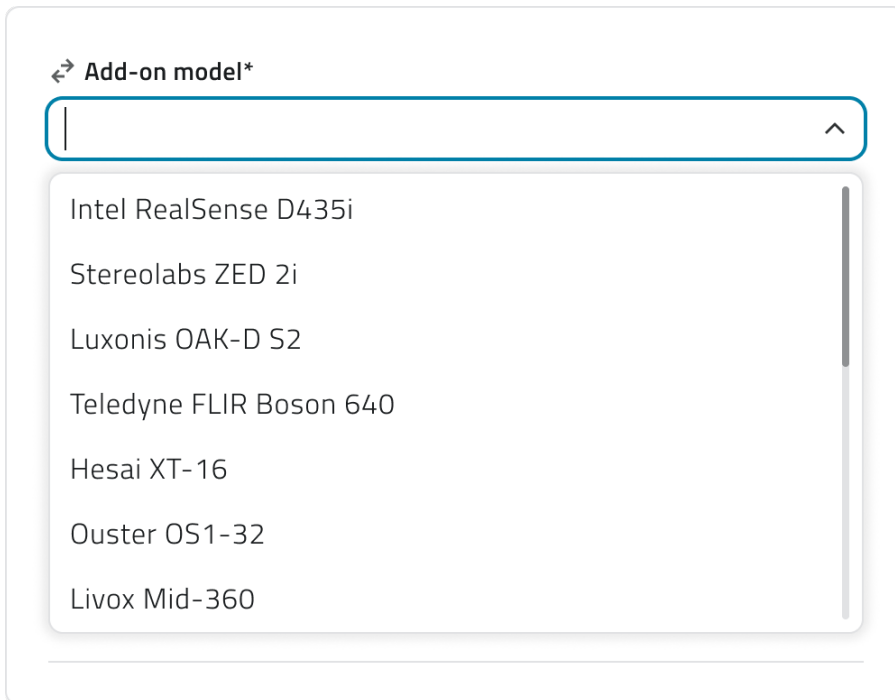
Compila i campi richiesti:

- **Nome**
- **Descrizione**

- **Modello Add-on**

Seleziona dall'elenco il modello del sensore, della fotocamera o dell'accessorio da registrare.

La lista mostra i modelli compatibili con **EagleArca**.



↔ Add-on model*

Intel RealSense D435i

Stereolabs ZED 2i

Luxonis OAK-D S2

Teledyne FLIR Boson 640

Hesai XT-16

Ouster OS1-32

Livox Mid-360

Per registrare l'Add-on e renderlo disponibile nel sistema, clicca su **Salva**.

In assenza di Add-on esterni, è comunque necessario censire gli **Add-on nativi** della Mission Unit.

Per gli **asset nativi**, assicurati di **conoscere il modello** del sensore o della camera installata sulla Mission Unit, in modo da selezionare il modello corretto. Questa informazione è disponibile nella **documentazione tecnica** della Mission Unit.

Se non riesci ad individuare questa informazione contatta il supporto.

☐ **Suggerimento:** Se un modello di Add-on non è presente nella lista, significa che non è compatibile con la piattaforma. Assicurati di utilizzare un modello supportato o contatta il supporto.

Creare un Profilo

I profili possono essere associati solo a **Mission Unit** di tipo **Robot Dog**.

Per **creare** un nuovo Profilo, apri la **lista globale** dei **Profili** e clicca sul pulsante **Nuovo oggetto**.

Compila i campi richiesti:

- **Nome**
- **Descrizione**
- **Compliant Dog Models**
Seleziona i modelli di Robot Dog compatibili con il profilo.
- **Add-on**
Seleziona uno o più Add-on precedentemente censiti.

Name* ⚡ Main attribute

Description

↔ **Compliant Dog Models** Dog Models

 +2 ▾

↔ **Add-on**

 +4 ▾

Per completare la creazione del Profilo, clicca su **Salva**.

📌 **Suggerimento:** Puoi associare un Add-on a più profili, ma assicurati che sia compatibile con i modelli di Mission Unit selezionati.

Last update: 25 May 2026

Revision #44

Created 11 May 2026 10:04:17 by EagleArca Wiki

Updated 5 June 2026 13:56:15 by EagleArca Wiki